



**Fundusze  
Europejskie**  
Wiedza Edukacja Rozwój

**Unia Europejska**  
Europejski Fundusz Społeczny



## **SCENARIUSZ LEKCJI**

### **„Programowanie płytki Arduino. Symulacja alarmu”**

*Scenariusz opracowany w ramach projektu  
„Powiślańska Szkoła Ćwiczeń – Kwidzyn”,  
współfinansowanego ze środków Europejskiego Funduszu Społecznego  
w ramach Programu Operacyjnego Wiedza Edukacja Rozwój 2014-2020.*



## SCENARIUSZ LEKCJI

1. **Przedmiot:** informatyka
2. **Etap edukacyjny:** III
3. **Klasa:** 2
4. **Czas trwania:** 45 minut
5. **Temat zajęć/lekcji:** Programowanie płytki Arduino. Symulacja alarmu.
6. **Cele zajęć/lekcji:**

**Cel ogólny:** Stworzenie programu symulującego, aktywację alarmu gdy otwarte okno.

### **Cele operacyjne:**

Uczeń potrafi:

- wykorzystać aplikację Arduino do programowania w języku C,
- opisuje różnice pomiędzy programistycznym środowiskiem lokalnym a webowym,
- dostrzega różnice pomiędzy tradycyjnym kompilatorem a Arduino
- utworzyć program z wykorzystaniem:
  - instrukcji warunkowej
  - Instrukcji pętli
  - Definiowania funkcji
  - Korzystania z generatorów liczb
- przeprowadzi modyfikację programu,
- przeprowadzić test napisanego programu i wyeliminować błędy,
- pobierze wyniki swojej pracy na dysk komputera i udostępni je w sieci.

### **7. Treści nauczania z podstawy programowej realizowane w czasie zajęć/lekcji:**

#### **Rozumienie, analizowanie i rozwiązywanie problemów. Uczeń:**

- planuje kolejne kroki rozwiązywania problemu, z uwzględnieniem podstawowych etapów myślenia komutacyjnego (określenie problemu, definicja modeli i pojęć, znalezienie



rozwiązania, zaprogramowanie i testowanie rozwiązania) (I.1),

- porównuje działanie różnych algorytmów dla wybranego problemu, analizuje algorytmy na podstawie ich gotowych implementacji (I.4).

**Programowanie i rozwiązywanie problemów z wykorzystaniem komputera i innych urządzeń cyfrowych. Uczeń:**

- do realizacji rozwiązań problemów prawidłowo dobiera środowiska informatyczne, aplikacje oraz zasoby, wykorzystuje również elementy robotyki (II.2)

**Posługiwanie się komputerem, urządzeniami cyfrowymi i sieciami komputerowymi. Uczeń:**

- objaśnia funkcje innych niż komputer urządzeń cyfrowych i korzysta z ich możliwości(III.2)

**Rozwijanie kompetencji społecznych. Uczeń:**

- poszerza i uzupełnia swoją wiedzę korzystając z zasobów udostępnionych na platformach do e-nauczania. (IV.6)

**8. Metody pracy z uczniami (z uwzględnieniem uczniów o specjalnych potrzebach edukacyjnych):**

- pokaz z objaśnieniem,, ćwiczenia, praca w grupie, gamyfikacja.

**9. Środki dydaktyczne wykorzystane przez nauczyciela i przez uczniów:**

- laptop bądź iPad z dostępem do Internetu ,
- środowisko Arduino,
- płytki Arduino z zestawem do automatyki( płytki stykowa, przewody, włącznik, diody)
- projektor z ekranem lub tablica interaktywna,

**Przebieg lekcji:**

**Część wprowadzająca: (około 10 min)**

Nauczyciel przedstawia temat zajęć, omawia zasadę działania środowiska Arduino oraz płytki .

**Część właściwa: (około 30 min)**

1. Uczniowie uruchamiają środowisko Arduino i nawiązują połączenie z płytką.

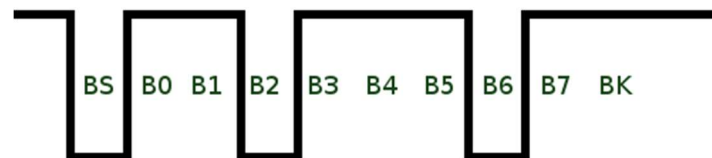


2. Nauczyciel omawia sposób komunikacji.
3. UART (komunikacja z PC).

Omawiane Arduino pozwala na wykorzystanie licznych interfejsów komunikacyjnych. W tej części zajmiemy się UARTem. Jest to prosty i bardzo popularny interfejs szeregowy.

- a. Jak działa UART?

Jego zasada działania opiera się na szeregowym wysłaniu ciągu bitów, które następnie składane są w informację. Pojedyncza ramka (w uproszczeniu bajt) danych jest nadawany w poniższej postaci:



Informacja na temat systemów numerycznych w szczególności – system binarny.

Transmisja rozpoczyna się od bitu startu, zaznaczonego na rysunku jako BS. Zawsze jest to bit będący logicznym zerem. Następnie, zależnie od konfiguracji, następuje po sobie 7, 8 lub 9 bitów danych (tutaj zaznaczone jako B0B7), które są wysyłaną informacją. Bit stopu (zaznaczony tutaj jako bit BK) to bit będący logiczną jedyneką – mówi o końcu transmisji.

Wykorzystując UART w Arduino interesują nas dwa piny:

**Tx** do wysyłania danych (pin 1 w Arduino),

**Rx** do odbierania danych (pin 0 w Arduino).

Komputer, z którym chcemy nawiązać łączność, musi być również wyposażony w odpowiedni interfejs USB, które znacznie ułatwiają sprawę. Korzystając z Arduino nie trzeba się o to martwić. Konwerter taki został już wbudowany w naszą płytkę. Przejdźmy do przykładów praktycznych. Pierwsze dwa programy wymagają TYLKO podłączenia Arduino przez USB z komputerem. Dopiero później dodamy do naszego układu peryferia.

Tekst z układu do komputera.

Zadaniem poniższego programu jest proste, regularne wysyłanie tekstu do komputera:



The screenshot shows the Arduino IDE interface. At the top, the title bar reads "sketch\_may30a | Arduino 1.8.1". Below it is a menu bar with "Plik", "Edytuj", "Szkic", "Narzędzia", and "Pomoc". A toolbar contains icons for saving, running, uploading, and downloading. The main editor area shows the following C++ code:

```
sketch_may30a $  
void setup() {  
  Serial.begin(9600);  
  Serial.println ("Czesc Zdolni z Pomorza");  
}  
  
void loop() {  
  delay(2500);  
  Serial.println("Uwaga czas odliczany co 2.5 sekundy");  
}
```

Below the code editor is a terminal window with the following output:

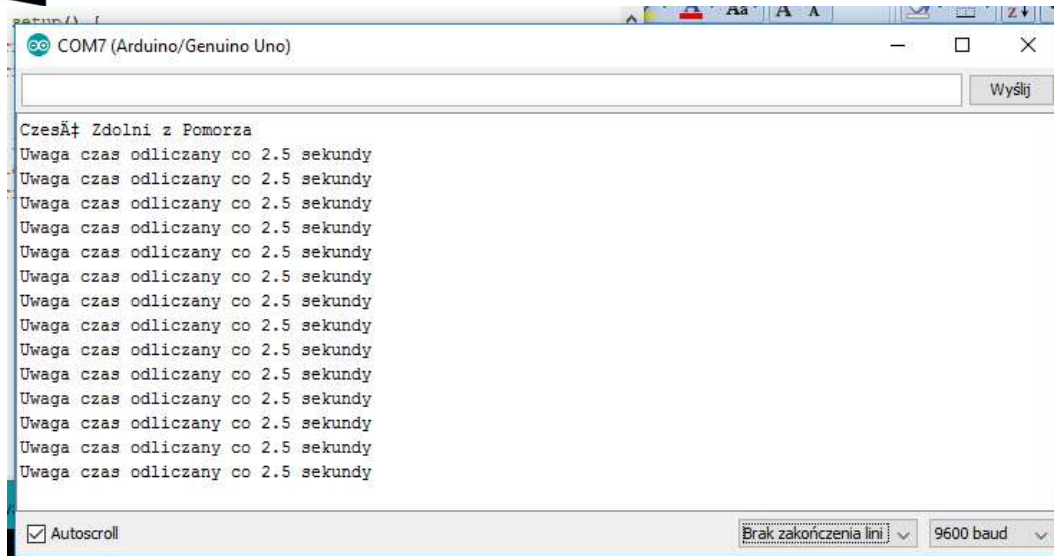
```
Ładowanie zakończone.  
Szkic używa 1690 bajtów (5%) pamięci programu. Maksimum to 32256 bajt  
Zmienne globalne używają 246 bajtów (12%) pamięci dynamicznej, pozost  
3  
Arduino/Genuine Uno na COM7
```

Po wgraniu powyższego programu pozornie nic nie będzie się działo. Aby zaobserwować jego działanie, musimy z menu Arduino wybrać:

**Narzędzia**> *Monitor Portu Szeregowego*.

Dzięki temu otworzy się nowe okno. Będzie to potocznie zwany terminal. W tym miejscu możemy obserwować, to co jest przesyłane do/z Arduino przez port COM, czyli nasz UART.

Ważne, aby terminal pracował z odpowiednią prędkością na porcie COM, do którego podłączone jest Arduino! Ustawienia prędkości znaleźć można w prawym, dolnym rogu terminala.



Przejdźmy do analizy programu. Pierwszą rzeczą, którą należy wykonać jest ustawienie prędkości transmisji. Służy do tego funkcja:

**Serial.begin(speed)**, gdzie **speed** określa prędkość transmisji. Ustawmy ją na **9600 baud/sec**.

Natomiast do wysyłania ciągu znaków służy funkcja:

**Serial.println(val)**, gdzie **val** to ciąg znaków lub liczba.

Tekst „Witaj ...” zostaje wyświetlony tylko raz, ponieważ został umieszczony w funkcji setup, instrukcje tam zawarte wykonywane są tylko po uruchomieniu programu.

Działającą transmisję możemy również zaobserwować na diodach wbudowanych w Arduino (oznaczone jako Tx oraz Rx)! Świecą one, gdy trwa przesyłanie danych do/z naszej płytki.

## Zadanie 1

Sprawdź co stanie się, gdy w oknie terminala będziesz wybierał prędkości inne od ustawionych w Arduino. Kiedy pojawiają się błędy? W jaki sposób się objawiają? Jak sam zobaczysz błędy są dość charakterystyczne, warto o tym pamiętać.

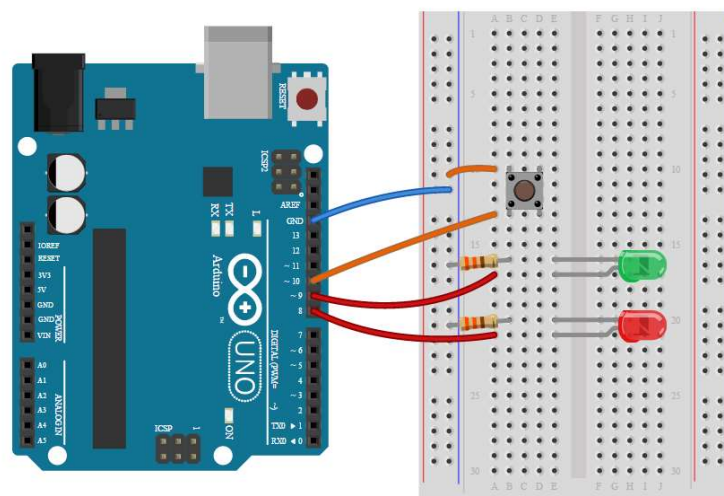
### a. Interakcja z programem

Oczywiście informacje nie muszą być wysyłane przez UART cały czas, nadawanie i odbieranie może również przebiegać jednorazowo w wybranej przez nas chwili. Jest to bardzo użyteczne, chociażby do diagnozowania pracy układu lub sygnalizacji różnych zdarzeń. Wyobraźmy sobie



sytuację, w której Arduino byłoby zamontowane w roli sygnalizatora otwarcia okna, do którego ramy zamontowano specjalny przycisk/czujnik. Cały mechanizm działa w taki sposób, że gdy okno jest zamknięte przycisk zwierany jest do masy, w przeciwnym wypadku obwód jest przerwany. Korzystając z poprzednio zdobytej wiedzy mógłbyś napisać program, który włącza kolorową diodę, gdy okno jest otwarte. Spróbujmy jednak rozbudować nasz program. Wyposażmy Arduino w przycisk (imitujący sensor w ramie okna) oraz dwie diody (zieloną i czerwoną).

Budowa układu



Gdy okno jest zamknięte (przycisk wciśnięty) świeci się zielona dioda. Gdy przerwiemy obwód (przestaniemy wciskać przycisk) powinna włączyć się czerwona dioda, a w terminalu powinniśmy odczytać komunikat „Uwaga! Alarm! Okno nie jest zamknięte!”.

```
Arduino
1 void setup(){
2   Serial.begin(9600); //Uruchamiamy transmisję
3
4   pinMode(8, OUTPUT); //Wyjście diody czerwonej
5   pinMode(9, OUTPUT); //Wyjście diody zielonej
6   pinMode(10, INPUT_PULLUP); //Przycisk
7
8   digitalWrite(8, LOW); //Wyłączenie obu diod
9   digitalWrite(9, LOW);
10 }
11
12 void loop() {
13   if (digitalRead(10) == LOW) { //Jeśli przycisk jest wciśnięty
14     digitalWrite(9, HIGH); //Włączenie diody zielonej
15     digitalWrite(8, LOW); //Wyłączenie diody czerwonej
16   } else { //Jeśli przycisk nie jest wciśnięty
17     digitalWrite(9, LOW); //Wyłączenie diody zielonej
18     digitalWrite(8, HIGH); //Włączenie diody czerwonej
19     Serial.println("Uwaga! Alarm! Okno nie jest zamknięte!");
20   }
21 }
```



**Fundusze Europejskie**  
Wiedza Edukacja Rozwój

**Unia Europejska**  
Europejski Fundusz Społeczny



### **Zadanie 2.**

Gdy okno nie jest zamknięte informacja o alarmie nadawana jest cały czas. Wolelibyśmy jednak, aby wysyłana była tylko raz . Rozwiąż ten problem korzystając z pętli **while**.

### **Podsumowanie i ewaluacja (5min.)**

Nauczyciel zadaje uczniom pytania:

- Co najbardziej podobało się Wam podczas dzisiejszej lekcji?
- Z czym mieliście największe problemy?
- Do czego można wykorzystać umiejętności zdobyte na tej lekcji?

### **Bibliografia:**

1. Podstawa programowa do szkoły ponadpodstawowej do przedmiotu informatyka,
2. <https://forbot.pl>
3. <https://eduinf.waw.pl/>